This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- (6) BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

⑩日本国特許厅(JP)

● ⑪特許出願公開

母公開特許公報(A) 昭61-270737

@Int_Cl_f

識別記号

厅内整理番号

@公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

❷発明の名称 二焦点式カメラ

②特 顋 昭60-112752

会出 題 昭60(1985)5月25日

60発 明 者 若 林

ホ ささ押日1110

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所內

印出 願 人 日本光学工業株式会社

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

②代 理 人 弁理士 渡辺 隆男

明 福 書

1. 発明の名称

二焦点式カメラ

马转换图影响

2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シャ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャツタの後方の光軸上 に開光学系を挿入することによつて焦点距離を切 替え可能な攝影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズバリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズパリアと前記紋り、 兼用シャッタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆 動装置を設け、さらに、前記剛光学系を除き少な くとも前記レンズパリアと主光学系とを包囲する。 断面円形の外筒を設け、前配開光学系が光軸上に 押入されたときに前記外筒が少なくとも前記シヤー ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二焦点式カメラ。

- (2) 前記シャック驱動装置は、電気で駆動されるモータを含み、波状に折り曲げられたプレキシブルプリント装板(72)を介してカメラ本体(1) 側の制御回路(96、98)と接続していることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二焦点式カメラ。
- (3) 前記シャッタ駆動装置は、複数の磁極を有するコータ(88) と前記主光学系(3) のまわりにほぼ半円形に配置されたステータ(90A、90B) とを含むステップモータ(11) であることを特徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

〔発明の技術分野〕

本発明は、主光学系の級り出しに連動して創光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な摄影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直後に絞り兼用シャツタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

接影レンズの主光学系を 主光学系の後方の光軸上に関レンズを押入して無 点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カ メラは、例えば特開昭52-76919号、特開 昭54-33027号、特開昭58-20243 1号などの公開特許公報により公知である。これ らの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公司で は露光を制御するシャッタについは何等の言及 なされていないが、そのシャッタについての提案 が特開昭59-19926号公報によつて既に開 示されている。

囲む位置に、その絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに副光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、開光学系が絞り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

〔実施例〕

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に開光学系が挿入された図域状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす間レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のA-A、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

軸外の退避位置に ■ 開光学系のレンズ枠をも囲むように四角筒状に形成されているため、その外筒に無駄なスペースが生じ、しかも、その外筒とをカメラ本体との間を光密に選開するため、外筒の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない欠点が有つた。また、この特開昭59-19926号公報を含む従来公知の二無点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについて何等の考慮もなされていない。

(発明の目的)

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 銀筒にレンズバリアとシャツタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と慢作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 (発明の概要)

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズバリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズバリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャッタとの間の主光学系を取り

外装ケース2にて覆われ、カメラ本体1の土部収録を受けて Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。撮影レンズの主光学系3の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア 2.8、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には副光学系もが摄影光軸上に拝脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、提彫 レンズの焦点距離切替えとレンズパリア28、2 9の開閉のために操作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材 5 は第7図に示すように指復 5 人を有し、そ の指模 5 人が外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指揮 5 A が広角記号「W」に合 致すると、レンズバリア 2 8 、 2 9 は開成され且 つ主光学系3のみによつて、撮影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指揮5Aが望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して

主光学系3を保持する主レンス枠6は、シャツタ基板7にバヨネット7人と小ねじ8人とに図り間設されている。そのシャンタ基板7は第6回により、3本の小ねじ8Bにより、までを支出しては、3本の小ねじ8円では3本の会別では3本の台板10円を扱りではステップを取りではステップを取りではステップを表している。この台板10円を設けられている。は、台板10円面には、可逆モータMによった。台板10円面面には、可逆モータMによった。

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A 、 1 5 B (第 5 図参照)によつて支持されている。パリア基板3 と前環14の外周とを覆う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台板10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板 9 と外筒16との間に は黒色軟質のパツキン1.8 Aが設けられ、外筒1 6の外間はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材 1 8 B によつて光密的にシールされて、 いる。前環14は、パリア基板9と共にレンズ保 護カバー装置を支持する前側基板を構成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と する X - X 軸方向(フィルム開口 1 B の長辺方向・)に長くY-Y軸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の基例にはリングギャ19が回転可能 に支持され、そのリングギャ19には第5回に示 つて駆動される後 無)が設けられ、その光学系移動機構は、台板1 0を光軸に沿つて移動させ、さらに開光学系4を 支持する副光学系ホルダ13を光軸に直交する方 同に変位させるように構成されている。

その割光学系 + ルグ 1 3 は、第 3 図 な 示すように、 別光学系 4 を保持する 別レンズ枠 1 3 A ととにの 別レンズ枠 1 3 A に 整合する 内枠 筒 1 3 B との 内枠 筒 1 3 B との 間に 設け けられた で は は 2 D とから 構成 されている の い が れた 胚 超 は 2 D とから 構成 で た で が れた が 主 光学系 4 が 主 光学系 3 の 光 は に で を で ま 2 図 に 最 を 容 易 に れた が で き に これに よ か 合 成 焦 点 距 壁 を 容 ら に 設定 で さ ことが 可能と なる ことが 可能と なる ことが 可能と なる ことが 可能と なる に で を 値 に 設定する ことが 可能と なる

台版 1 0 に固定されたパリア基板 9 の前面には 前環 1 4 が設けられ、この前環 1 4 はパリア基板

すように、互いに180 混れた位置に第1元次 メントギャ部19Aと第2セグメントギボ部列。9 Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギャ部19人の近傍のリン グギャ外間に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギャ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギャ部19Aと喰み合う第 1ピニオンギャ20は第1回動レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 部20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギャ部19Bと日み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レバー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部22Aが一 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギヤ20と、また第2回動レパー2 3 は第 2 ピニオンギャ 2 2 とそれぞれ一体にブラー スチック成形を可能にするように基部21A、2 3 A がそれぞれ鍵型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

第1回動レバー21は第2 2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25 を介してバリア基板9と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギャ19は、フラン ジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1 図中で右方)の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由 端には、それぞれピン軸26、27を介して第1 パリア28と第2パリア29とが自由に回転できるように保持されている。この第1パリア28と 第2パリア29とは、外周が外筒16の内周半径 にほぼ等しい半径の円弧部28a、29aにたと6の され、レンズバリア28、29が開成されたと6の 大利間の直線状の玄部(開口になる。29a 方向)に平行になるように構成されている。29 方向)に平行になるように構成されている。29 が閉成されたときは、第5回に示すように光軸

するためのトランジスタTi、Ti、後述の選光 用IC95、コンデンサCi、Ciなどの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 19Cと贈み合う第3ピニオンギャ40は、第4 図に示す如く連動軸 4.1 に支持され且つファンジ 郎40Aと一体に形成されている。このフランジ 節40Aは、第1ピニオンギヤ20のフランジ部 20Aおよび第2ピニオンギャ22のフランジ部 2 2 Aと共にリングギャ1 9 にスラスト方向.. (第 (図中で右方) の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 4.1は、台板10の裏面に固設されたブラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、運動軸41の他端は、ブラケツ ト44を貫通してその裏側で第4図および第7図 に示す如くカム部材42を一体に支持している。 そのカム部材42は、台板10の移動方向に対し て関斜したカム面(2Aを有し、ねじりコイルば

で互いに接し、その 1 バリア 2 8 の下端 2 8 c は支柱 1 5 A に当接し、また、第 2 バリア 2 9 の右端上程 2 9 c はバリア基板 9 に極設された制限ビン 3 0 に当接して、玄部 2 8 b、 2 9 b の方向が開成時と同じ X - X 始方向になるように構成されている。

ね43により第1図中で反時計方向に回動するように付勢され、その回動は、レンズパリア28、29が開いて外筒16の内面に当接したときおよびレンズパリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

一方、台板10および副レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、無点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動無点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、無点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

てカムギャ66に伝達される。このカムギャ666の表面には正面カム67(第2図参照)が設けられ、この正面カム67に関レンズホルダ13の術部13Eが圧接するように圧縮コイルばね68によって付勢されている。焦点距離切替えのための可述モータMの回転に応じて正面カム67か回転すると、関レンズホルダ13は正面カム67かのまかが扱いてカムギャ66のまわりに対って第1図中でまわりに対っておりに対っておりに対っておりに対いてカムギャ66のまわりに影光性に対し、その後引続いてカムギャ66のまわりに影光であり、対しているの後引続いて対して対した対したが表別であると、光軸に沿って左方へ変値して対したが大きに対して対したが大きに対して対したが大きに関いたよりに表している。この方は、第2図を対しては、関光学系(が光軸上に固定されるように構成されている。

知の押圧によつて、動作が開始される。しかし、 魚点距離切換えは、そのレリーズ和の押圧とは無 関係に焦点距離選択操作部材 5 の操作によるモー 夕駆動によつてなされる。その際、台板 1 0 は、 スイツチ装置 5 7 の切換え信号によつて、広角状 庭での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は ② 遠状 庭での無限 遠位置を超えて繰り込まれ、 その間に 馴光学系 4 は光軸上に押入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および創レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台板10を裏面から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏面上部に固設され、その回転は減速ギャベルギャ61を介して、他のベベルギャ61を会される。このでは一体の平面を2に伝達される。このではりられた。その中心に設けられたは回転ではに、カメラ本体1の固定のはいたはなりない。ではないないのでは、カメラ本体1の固定のでは、カメラ本体1の固定のでは、カメラ本体1の固定が、対域合して、カメラ本体1の固定のでは対域をあるした。平面を2の回転は減速は取列65を介し

- のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の真面に固設されたブラヴ ツト 4 4 には、第8 図に示すにように軸方向に基 く伸びた速動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の端面に設けられた貫通孔71 aと 台板 10 に設けられた資通孔 10 b (第6 図参照) とを、カメラ本体 Lの固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸7.2とにより、台 版10は摄影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 行移動するように構成されている。また、連動支 往71の側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク13に破み合うピニオン14は、図示されな い撮影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍率変換機構に連動している。

光敏方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く彼形に折り曲げられたフレキシブルブリント基板75によつて架橋され、このフレキシブルブリント基板75を

介して、台板10上の可逆 タM、シャッタ制 御回路基板38上のステップモータ11、露出計 用受光素子36は、カメラ本体1個の焦点検出回路装置や露出値演算回路装置等の電気装置に接続されている。

毎回路基板38上の位置に配置されている。

第10回はステップモータ11を動作させるた めの電気系のプロツク図である。ミリコンフォト ·ダイオード(SPD)の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され演算回路95に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフィルムの種別や フィルム感度値を示すコードを検出するフィルム 感度値検出装置 9 7 からのデジタル化されたフィ ルム您度値信号も済算回路 9 6 に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、演算回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャッタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用IC98からのパルス信号によりステップモ - タ11は制御され、絞り兼用シャツタが算出さ れた紋り値とシャッタ速度値との予め定められた。 組合せに従つて開閉するプログラムシャッタとし て作動するように構成されている。この場合、ス テツブモータ11のステータ90A、90Bの斑

成されるように構成れている。セクターギャ 8 4 に暗み合うピニオン 8 5 は、シャッタ基板 7 およびシャッタ 制御回路基板 3 8 を貫通する回転軸 8 7 の一端に支持され、その回転軸 8 7 の他端にはステップモータ 1 1 のロータ 8 8 が設けられている。

なテンプモータ11は、4種に催化化された永久 では、コイル89A、89Bの巻き き付けられた一対のステータ90A、90Bと、 これ等を包むモータカバー91とから成り、一大人の のステータ90A、90Bはロータ88を挟んで のステータ90A、90Bはロータ88を挟んで 第5回に示す如く左右対称的に配置されてほどれる。 またたなこれを包むモータカバー91は、選手でいる。 またななこれを包むエータカに配置が、エータカンにでである。 では、これを包むなどでは、第111年のの が開びたときの第111年ののが タスターに、関連には、開放は の第2パリア29と対向するシャンときの第2パリア29と対向するシャルたときの第2パリア29と対向するシャルに

化方向を交互に変えて磁界を移動させることには、 り、ロータ 8 8 を正転または送転させることがで きる。

. なお、カメラ本体1のフィルムパトローネ室1 Cの側壁には、第4図に示すように、フィルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度検出装置 9 7 によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた資算回路96 (第10図参照)に送られる。また、ステツブモ ータ11を制御する駆動用IC98からのパルス の信号はフレキシブルブリント基板 7.5 を介して カメラ本体1個からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチャ1Bとは、第 1 図および第3回に示す如く公知の裏蓋99に由 閉され、図示されないフィルムパトローネが装填 される際の裏蓋99の閉じ動作により、フィルム

パトローネが押圧された。に、フィルム情報コード部分に接触子97Aは圧接するように出役可能に設けられている。

次に、上記の知く構成された実施例の動作および作用について説明する。

第1図および第5図に示す如くレンズバリア28、29が閉じている状態においては、台板10は最かては、台板10は最かないでは、外筒16はカメラ本体側の外装ケース2内にほぼ収容されている。ご子系3、シャックをはいるができた。とり、主光学する外筒16以外ででは、カメテーク11を内で、外筒16とカメラ本体1との間のスキ間のおようけられたでは、カメラ本体1との前端部に入った。ないでは、カメラ本体1の前端部に入った。また、カメラ本体1の前端部にで完全にある。また、大きくとはあいるとは無い。

また、第1図の如くレンズバリア28、29の 閉じ状態においては、焦点距離選択操作部材5(

ンズパリア28、29は開放されている。この状 脳から焦点距離選択操作部材5を広角位置(記号 「W」を示す位置) へ移動すると、カム板56が 第7回中で左方へ移動するので、摺動ピン55は、 カム面56人に沿つて下降し下級56Cに係合す る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材42のカム面42 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の 下方への変位に応じて、カム部材42は、ねじり コイルばね43(第7図参照)の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は運動軸 4 1 を介して第3 ピニオンギヤ 40に伝達され、第3ピニオンギヤ4.0が第7図。 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動

この第3ピニオンギヤ40の回動により、リングギヤ19は光軸を中心として第7図中で時計方。

第7回参照)は指定 5 Aが記号「OFF」と合致する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在り、摺動ピン 5 5 は、カム版 5 6 の上縁 5 6 Bと 係合し、摺動板 5 0 の係合突起 5 2 は、レンボリア 2 8、2 9に運動する運動軸 4 1 の一端に固設されたカム部材 4 2 のカム面 4 2 A の基板に第4 図に示す如く係合している。一方、剛光学系4 は、第1 図および第8 図に示す如く摄影光軸外の退避位置に置かれている。

第11図は、焦点距離選択操作部材 5、係合突起 52、カム部材 42 およびレンズバリア 28、29の連動関係を示す説明図で、(a)は焦点距 離選択操作部材 5 が OFF 位置に在るときの状態を示し、(b)および(c)は焦点距離選択操作部材 5 がそれぞれ広角位置、竪遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10図に従って、レンズバリア 28、29の連動機構および摄影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11図において、焦点距離選択操作部材 5 が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

向(第5図中では反時計方向)に回動する。リングギャ19のこの回動により第1ピニオンギャ20 ウボスの単で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動するので、第1ピニオンギャ20と一体の第1回動レバー21、第2ピニオンギャ22と一体の第2回動レバー23の自由端にそれぞれ回転可能に結合された第1パリア28と第2パリア29とは、互いに反対方向に変位し、それぞれの外周の円弧節28a、29a(第5図参照)が外筒16の内周面に第2図に示す如く当接した位置で停止する。これにより、レンズバリア28、29は開成され、第11図(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材5かOFF位置から広角(W)位置へ移動すると、これに連動するスイツチ装置57(第7図参照)から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータMを期間するモータ制御回路59に送られる。そこでモータ制御回路59は可逆モータMを駆動制御し、台板10と共に主光学系3をわずかに扱り出

し、主光学系3が広角状 の無限遠位置まで変 位したときに可逆モータMを停止させる。その際、 台板10の広角状態における無限遠位遺は、この 台版10と一体に移動する連動支柱71のラツク 73(第8図参照)と噛み合うピニオン74の回 転に速動する図示されないエンコーダから発信さ れる距離信号によつて決定される。

次に、広角状態での摄影は、図示されないレリ ーズ釦を押下することによつて行われる。このレ リーズ和の押下により、先ず距離検出装置 5 8 か ら被写体に向かって赤外光が投射されると同時に、 モータ制御回路59からの信号により可逆モータ Mが回転する。この可逆モータMの回転は、第8 図に示すベベルギャ 6 1 、平歯車 6 2を介して撃 動歯車63に伝達され、これにより駆動歯車63 は反時計方向に回転し、送りねじ触 6.4 のリード に従つて台板10を左方へ繰り出させる。その際、 台板10は案内軸70、72に案内されて光軸に 沿つて移動する。さらに、距離検出装置58(第 7 図参照)は、被写体に投射された投射スポット

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲してれる。 を囲む外筒 1 6 の内径は、開成状態に在るレンズ パリア28、29の外周径によつて決定されるの で、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナ ツツ状の比較的大きくスペースが生じる。このス ペース内にステップモータ11、週光用受光素子 36や阅光用IC95などがそのスペースを有効 に利用して配置される。

広角状態での自動距離調節が完了すると、次に ステップモータ111が作動を開始し、紋り兼用シ ヤッタ12を開閉させる。焦点距離選択操作部材 5 が O F F 位置から広角 (W) 位置に移動すると、 第10図中で測光用!C95および資算回路96 は直ちに動作を開始し、被写体輝度に応じた検出 信号が受光素子36から測光用IC95に送られ、 ここでその検出信号はデジタルコード化され、渡 真回路96によりその被写体輝度に応じた紋り値 とシャツタ速度値が済算され、その結果が済算回。 路内にメモリーされる。このメモリーされた値は、 被写体の輝度の変化に応じてその都度自動修正さ

の反射光を受光して被写体位置を検出し、その検 出信号をモータ制御回路59に送り、可逆モータ をその位置で停止させ、主光学系3の距離調節が 完了する。この距離検出装置58は一般に公知の ものと同様であるから、その構成についての説明 は省略する。波速齒車列6.5を介して回転するカ ムギャ 6 6 は、距離調節の際の平臨車 6 2 の回転 に伴つて第8図中で時計方向にわずかに回転する が、텕レンズホルダ13の腕部13Eが正面カム 6 7 の傾斜の無い平坦面に係合しているので、副 レンスホルダ13は退避位置に不動のまま雑持さ

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節) のための光輪方向の移動は、台板10に設けら れた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸 方向に移動することによつて行われる。そのため、 主光学系3のまわりには、通常の攝影レンズの如 き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられて おらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外。 径は従来公知の二焦点式カメラ用摄影レンズ線筒

前述の距離検出装置 5 8 の距離検出信号(可逆・ モータ停止信号)を演算回路96が受信すると、 演算結果に基づく絞り値とシャツタ速度値はパル ス化され、次段の駆動用IC98に送られる。駆 動用IC98はステップモーダ11を駆動制御し、 演算回路96の演算結果に基づく紋り値とシャツ 夕速度値との組合わせに従つてステップモータ1 1.は、その絞り値に相当する絞り開口に絞り羽根 12A、12Bを閉状態から開かせ、そのシャツ 夕速度値に相当する遅れ時間の後に絞り羽根12 A、12Bを閉状症に復帰させて露光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。焦 点距離選択操作部材5を第11図 (C) に示す如 〈 复遠 (T) 位置へ移動すると、その移動に応じ てスイツチ(装置57(第7図参照)から望遠状 超信号がモータ制御回路 5 9 に送られ、可逆モー。 タ M が回 転して、台板 I 0 は広角状態における至 近距離位置に超えて望遠状態での無限遠位置まで 疑り出される。その際、カムギャ 6 6 は第 8 図中

上記の図遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図 (B) に示す如く 広角 (W) 位置から第 1 1 図 (C) に示す図遠 (T) 位置へ移動する場合には、低合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 A から離れ、レンズバリ ア 2 8 、 2 9 は既に完成状態におかれているので、

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 筒もの大きさは、レンズパリア 2 8、 2 9 が開成 されたときの円弧郎 2 8 a、 2 9 a の位置によつ て決定される。そのため、外筒もの外周半径は、 退避位置に在る間レンズホルダ 1 3 には無関係に 小さく設定できる。

関光学系4が第2図に示す如く主光学系3の光 軸上に押入され、台板10が図述状版での無限速 位置に達すると、可逆モータMは停止する。その 後、図示されないレリーズ釦を押し下げると、広 角状態における摄影と同様にして距離調節が行われ、距離調節完了と同時に演算回路96(第10 図会照)で計算された紋り値とシャッタ速度値に 基づいてステップモータ11が作動し、紋り兼用 シャッタ羽根12が開閉し、露出が行われる。

焦点距離選択操作部材 5 を望遠(T)位置から 広角(W)位置に切替えると、可逆モータ州は逆 転し、台版 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に速した とき可逆モータは停止する。その間に関レンズホ カム部材 4 2 は回いすること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、焦点距離選択操作部材5を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材 4 2 は回転しつつ左方へ移動するので、レンズバリア28、29はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接 OFF 位置まで移動すると、台板 1 0 は鏡筒収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第11回(C)に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道し上に挿入(破

線52 にて示す。)され る。そのため、台 板10が繰り込まれ、カム節材(2が第11図(C)中で右方へ移動すると、カム面52人が破線 (52)位置まで移動した係合突起52と係合し、 さらに右方への移動につれて、カム面(2人が保 合突起に押され、カム節材(2は第7図中で時計 方向に回転する。これにより、レンズバリア28、 29は自動的に閉成される。

上記の実施例においては、紋り兼用シャッタ羽根12を駆動するシャッタ駆動装置としてステップモータ11を用いたが、ステップモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても要支え無い。

(発明の効果)

以上の如く本発明によれば、レンズパリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズパリアと致り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわりにその紋り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ駆動装置を配置したので、スペース効率がすこよる良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1日および第2回は本発明の実施別の断面図 で、第1回は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系受速位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3回は第1回の実施例の関ル ンスホルダの拡大断面図、第4図は第1図のA-A断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズパリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8回は第1回の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9回は、第1回にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1回 の実施例の絞り兼用シャッタの制御回路のブロッ ク図、第11図は第1図に示すレンズパリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1 ----カメラ本体、 2 ---- 外装カバー、 3 ---- 主光学系、 4 ---- 削光学系、

アを囲む外筒の断面は円形 に形成されているので、魚点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外質の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の軍側 に設けられる光学系移動機構、シャツタ基板に設 けられる絞り兼用シャツタおよびその駆動装置、 パリア基板と前環とに支持されるレンズバリア装 置は、いずれもユニツト化され、それぞれ部分組 立て後に積み重ねで結合すればよいから極めて作 果性が良く、また、台板を含む撮影レンズ鏡筒側。 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ本体側の焦点距離選択操作部材との機械的運動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5----焦点距離選択操作部材、6----主心心大棒。

、7 ----シャツタ基板、9 ----バリア基板、

10----台板、11----ステツブモータ (シャッタ駆動装置)、12----絞り兼用シャッタ、

13----前 レンズホルダ、14----前環、

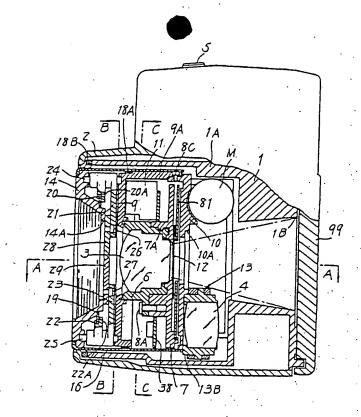
16----外筒、28、29----レンズパリア、

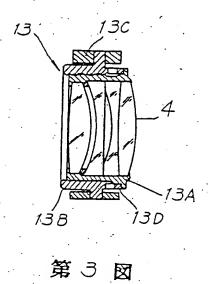
38----シャッタ制御回路基板、

4 2 ---- 丸ム部材、5 2 ---- 係合突起

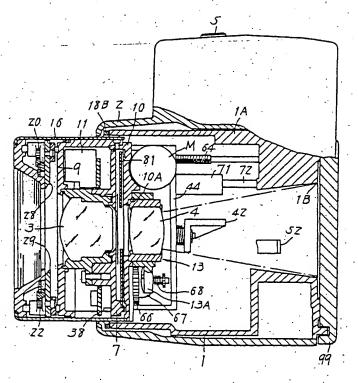
75----フレキシブルプリント基板

出願人 日本光学工業株式会社 代理人 渡 辺 隆 男

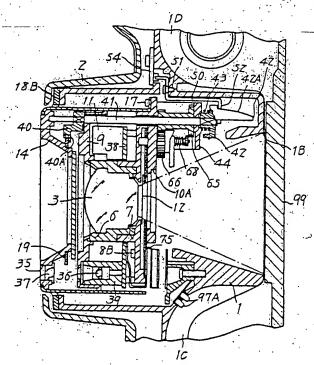




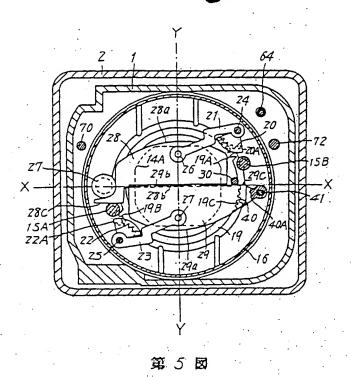
第1図

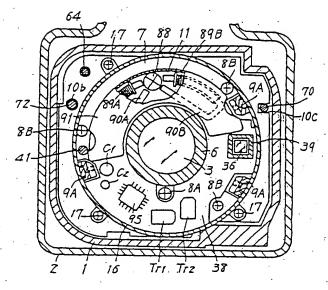


第2図

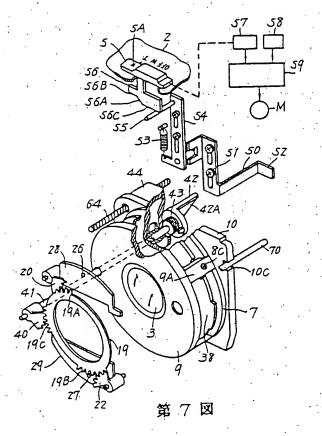


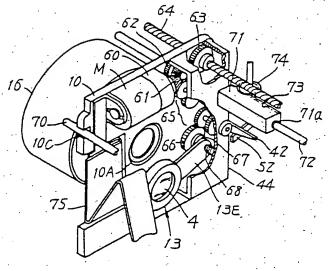
第4図





第6図





第8図

